



PESQUISAS HIDRÁULICAS



Salão de Iniciação Científica







# NETT

Núcleo de Estudos em Transição e Turbulência

# WAVEROLLER: ANÁLISE DAS CARACTERÍSTICAS HIDRÁULICAS E DE ESCOAMENTO INFLUENTES NA GERAÇÃO DE ENERGIA ELÉTRICA POR SIMULAÇÃO NUMÉRICA

Aluno: Guilherme Fuhrmeister Vargas (guilhermef.engenharia@gmail.com)
Orientadora: Prof<sup>a</sup>. Dr<sup>a</sup>. Edith Beatriz Camaño Schettini (bcamano@iph.ufrgs.br)

## **INTRODUÇÃO**

NSTITUTO DE

→ O Waveroller é um dispositivo hidráulico desenvolvido pela empresa AW – Energy, que consiste em uma placa aproximadamente retangular que se movimenta através do escoamento ocasionado pelas ondas do mar, esta está ligada a um pistão que impulsiona um líquido dentro de um sistema secundário que alimenta um pequeno gerador, o qual produz energia elétrica. A figura 1 mostra um conjunto de 3 Waverollers que foram postos em funcionamento em Peniche (Portugal).



Fig. 1 – Módulo composto por 3 *Waverollers* (Projeto SURGE, Peniche, Portugal). Foto: Carlos Tiago.

O presente trabalho tem como objetivo principal analisar o escoamento no entorno das placas dos *Waverollers* e identificar quais propriedades são mais influentes em seu movimento, dentre elas, as forças de arraste e sustentação (ocasionadas por forças viscosas e de pressões) bem como seus coeficientes, campos de velocidade, pressão e vorticidade. Para tal, será utilizado simulação numérica baseada nas Equações Médias de Reynolds (RANS – *Reynolds Average Navier-Stokes*), por meio do código computacional livre OpenFOAM, v. 2.4.0, aliado ao seu complemento IHFOAM (extensão que permite aplicar a teoria de ondas e gerar numericamente as mesmas).

#### **METODOLOGIA**

→ O código computacional OpenFOAM é um software livre e aberto, que resolve as equações Continuidade de Navier-Stokes (http://www.openfoam.org/download/). Este foi implementado com a extensão IHFOAM, sendo capaz de gerar ondas e representar o comportamento das mesmas em regiões próximas às estruturas. Para o presente trabalho foi considerado uma profundidade de 25 m (limite da zona Nearshore, onde o dispositivo se encontra), período de onda de 6 s, altura da onda de 3 m (média da altura das ondas da região de Peniche), fase de onda de 4,712 rad, comprimento da placa de 9 m e espessura de 1 m. Para tais condições utilizou-se a teoria de ondas de Stokes (5ª ordem) que está baseada nas seguintes equações:

$$\frac{\pi H}{h} = \frac{L}{h} \left[ \lambda + \lambda^3 B_{33} + \lambda^5 \left( B_{35} + B_{55} \right) \right]$$

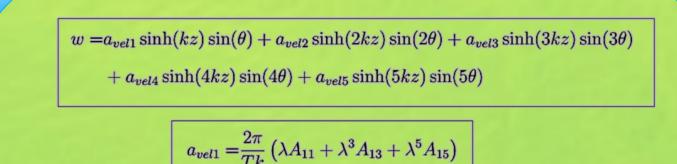
$$L = L_0 \tanh \left( \frac{2\pi h}{L} \right) \left( 1 + \lambda^2 C_1 + \lambda^4 C_2 \right)$$

$$\eta = \lambda \cos(\theta) / k + \left( \lambda^2 B_{22} + \lambda^4 B_{24} \right) \cos(2\theta) / k + \left( \lambda^3 B_{33} + \lambda^5 B_{35} \right) \cos(3\theta) / k$$

$$+ \lambda^4 B_{44} \cos(4\theta) / k + \lambda^5 B_{55} \cos(5\theta) / k$$

$$u = a_{vel1} \cosh(kz) \cos(\theta) + a_{vel2} \cosh(2kz) \cos(2\theta) + a_{vel3} \cosh(3kz) \cos(3\theta)$$

 $+ a_{vel4} \cosh(4kz) \cos(4\theta) + a_{vel5} \cosh(5kz) \cos(5\theta)$ 



 $a_{vel2} = 2 \frac{2\pi}{Tk} \left( \lambda^2 A_{22} + \lambda^4 A_{24} \right)$  $a_{vel3} = 3 \frac{2\pi}{Tk} \left( \lambda^3 A_{33} + \lambda^5 A_{35} \right)$ 

 $a_{vel4} = 4 \frac{2\pi}{Tk} \left( \lambda^4 A_{44} \right)$   $a_{vel5} = 5 \frac{2\pi}{Tk} \left( \lambda^5 A_{55} \right)$ 

#### sendo:

η – elevação da superfície da água

 $\theta$  – fase da onda

K -- número de onda

u, w – componentes da velocidade a<sub>vel</sub> – amplitude da onda no instante considerado

 $Z = h^* + z^*$ 

h\* -- profundidade local da região

z\* -- nível de água inicial

O modelo de turbulência utilizado na simulação em RANS foi o *k-Omega-SST*, que representa bem regiões próximas e distantes dos contornos. A figura 2 apresenta as condições iniciais e de contorno da região simulada.

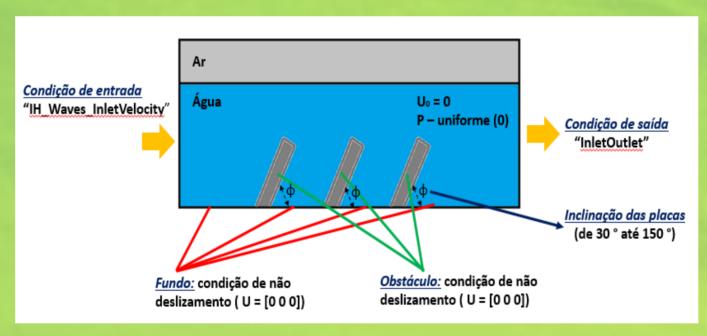


Fig. 2 – Domínio de cálculo e condições de contorno impostas.

### **RESULTADOS**

Foram avaliados o campo de velocidade e vorticidade, coeficientes e forças de arraste e sustentação para os três *Waverollers*.

Na figura 3 é mostrado o campo de velocidade, no tempo t = 56s, para as posições de 60°, 90° e 120° de inclinação das placas, respectivamente, distanciadas entre si em 9 m.

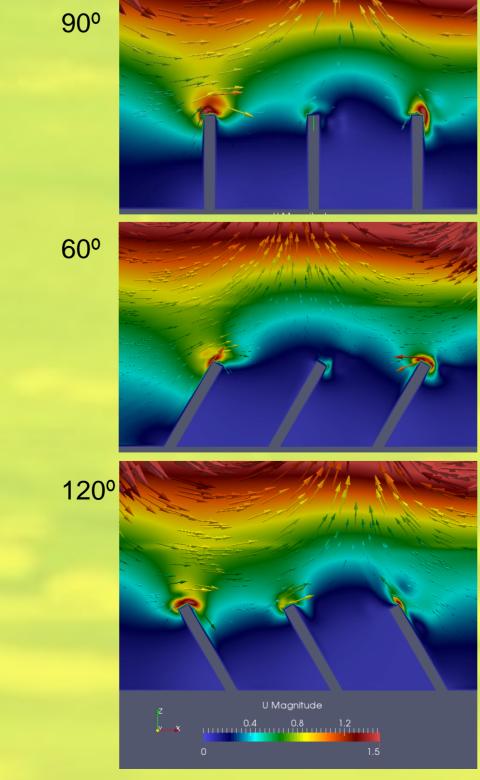


Fig. 3 – Campo de velocidades no entorno das placas com vetores que indicam o sentido e a direção do escoamento, para ângulos de 90°, 60° e 120°.

Os campos de vorticidade (figura 4, para t = 92,5 s, inclinações de 60° e 120°, distância de 9m) mostram uma concentração nos extremos superiores das placas, o que deve gerar mais esforços nestas regiões.

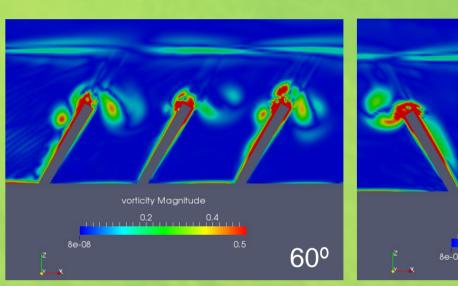


Fig. 4 – Campo de vorticidade no entorno das placas, para as posições de 60° e 120°, distanciadas 9 m entre si, no tempo t = 92,5 s.

Uma comparação entre o comportamento das forças de arraste, sustentação e seus respectivos coeficientes é apresentado na figura 5, vale salientar que este comportamento é similar para distanciamento entre placas de 9 m e 18 m.

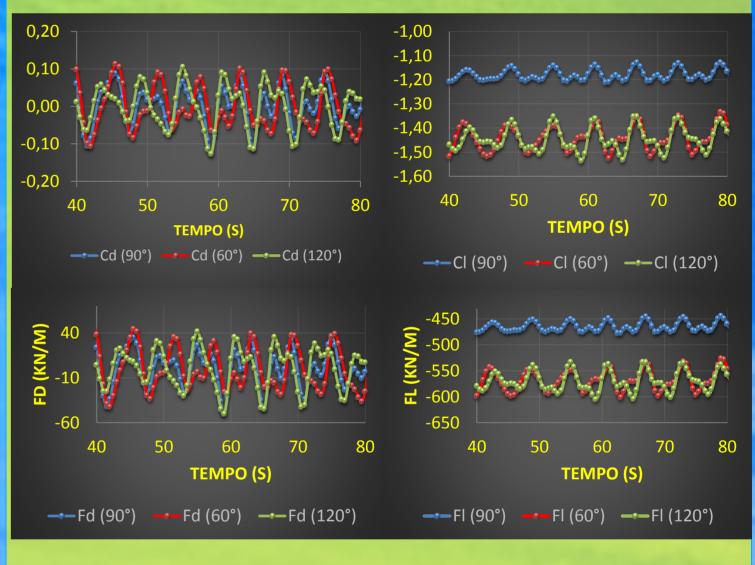


Fig. 5 – Evolução dos coeficientes e forças de arraste e sustentação ao longo do tempo para diversas posições angulares das placas, sendo 9 m o distanciamento entre elas.

A figura 6 mostra que o nível d'água abaixa no momento em que o módulo das forças resultantes aumenta, tal comportamento também é esperado para os coeficientes  $C_d$  e  $C_l$ .



Fig. 6 – Comparativo da posição da superfície da água em relação ao módulo da força resultante atuante nas placas ( $\phi$  = 90°, distância de 9 m entre placas)

#### **CONCLUSÕES**

→ As maiores forças e coeficientes C<sub>d</sub> e C<sub>l</sub> ocorrem para as posições mais inclinadas das placas. Os valores tendem a diminuir conforme a distância entre as mesmas aumenta. Os resultados mostram que existe uma determinada distância a partir da qual as forças passam a aumentar, em função do comprimento e período da onda.