

Relatório sobre o PIPE3D Pipeline para Visualização Tri-dimensional

Sílvia Delgado Olabbarriaga

INESC - Projecto CAD/CAM
Av. Alves Redol, 9 - 2º
1000 - Lisboa

Novembro 1989

1. Objectivo

Esta biblioteca foi desenvolvida a fim de fornecer aos alunos do curso do FSE um conjunto de funções genéricas para visualização de linhas e polígonos tri-dimensionais em uma janela sobre o ecran. Para tanto, foram adaptados procedimentos e equacionamentos matemáticos desenvolvidos para o trabalho descrito em [Olabbarriaga 87].

2. Funcionamento geral

A comunicação entre a aplicação e o pipeline de visualização é feita por meio de funções que permitem basicamente as seguintes operações:

a) manipulação dos parâmetros de visualização:

- inicialização
- posição e orientação do observador
- tipo de projecção
- instanciação
- viewport



b) desenho de linhas e polígonos de acordo com os parâmetros anteriormente definidos. Transformações, projecção, clipping e conversão em coordenadas de ecran são responsabilidade do pipeline, isolando a aplicação da implementação de tais operações.

3. Transformações

Os vértices das linhas e polígonos são especificados em coordenadas de objecto, sendo aplicadas as seguintes transformações:

1) Instanciação: multiplica-se as coordenadas por uma matriz que aplica as transformações de escala nos três eixos, rotação sobre os eixos x, y, z e translacção, nesta ordem.

2) Transformação para o sistema de coordenadas do observador, pela multiplicação pela matriz obtida a partir da posição do olho, do alvo e da rotação sobre o eixo z resultante (ver figura 1).

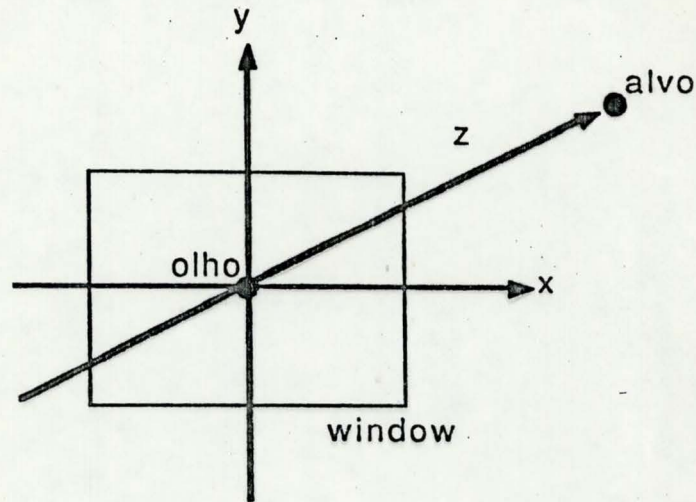


Figura 1 - Sistema de referência da câmera

3) Clipping da linha ou polígono contra o plano da projecção (tridimensional). O plano é definido por $z=0$ (do sistema de referência do observador) e passa pelo ponto definido como "olho". Com esta operação, são eliminados os troços de linhas situados antes do plano da projecção.

- 4) Projecção no plano, conforme o tipo especificado:
- perspectiva: o centro da projecção é localizado sobre o eixo z negativo, à distância do olho informada como "distância focal" (ver figura 2)
 - paralela: a coordenada z é simplesmente descartada

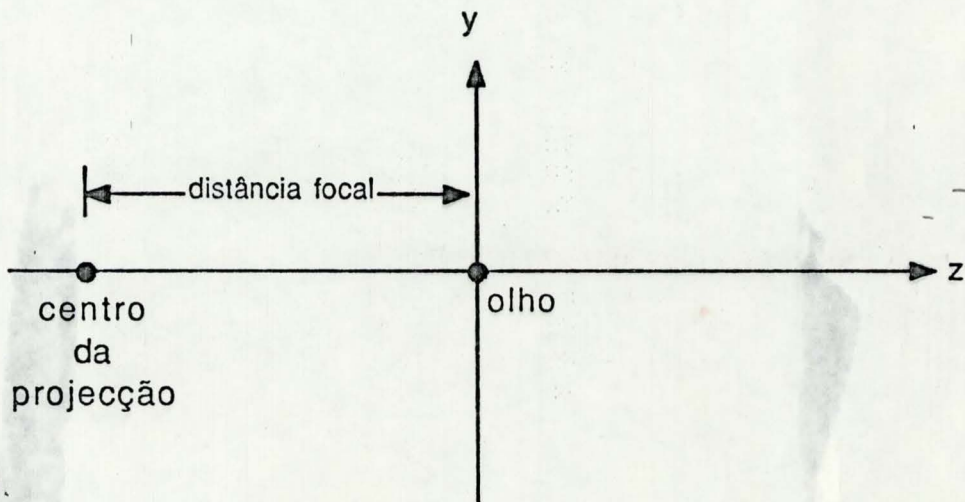


Figura 2 - Posição do centro da projecção

5) Clipping contra a window (bi-dimensional). No caso de projecção perspectiva, os limites da window imitam um slide (0.035 X 0.024).

6) Transformação para coordenadas de ecran.

O pipeline não assume qualquer premissa a respeito dos limites do sistema de coordenadas do mundo, que são especificadas pela aplicação em números reais. Entretanto, os valores assumidos para distância focal e window no caso de projecção perspectiva têm em conta que 1.0 equivale a um metro.

4. Uso em aplicações

Para usar as funções do pipeline, a aplicação deve incluir o ficheiro "pipe3d.h" e ser ligada à biblioteca "libpipe3d.a". No caso de alguns dispositivos (X11, por exemplo), as funções gráficas de saída exigem parâmetros como o identificador da janela, etc. Assim sendo, a aplicação deve incluir também um ficheiro específico para o dispositivo e inicializar o pipeline com uma estrutura contendo os valores necessários.

- iris 4D: não é necessário
- X11: p3d_X11.h

Deve incluir, também, os ficheiros correspondentes ao software gráfico utilizado:

- iris4D: gl.h e device.h
- X11: X11/Xlib.h

Para informações sobre as funções e exemplo de utilização, ver anexos. O primeiro anexo apresenta o header das funções, com a descrição do funcionamento, parâmetros e valores retornados. Os demais anexos contêm um programa de teste do pipeline para iris4d e outro para o X11. Basicamente permite a visualização de malhas de polígonos do tipo "MESH" [Olabariaga 89]. Através de interface textual, o utilizador pode especificar os parâmetros de visualização e comandar o desenho da malha.

5. Implementação

As funções do pipeline foram implementadas na linguagem C, independentes do sistema operativo. O programa está organizado nos seguintes ficheiros:

- pipe3d.h: define o tipo de valor retornado pelas funções e a estrutura para armazenamento de coordenadas tri-dimensionais
- p3d_dados.c: define as variáveis de estado do pipeline:
 - factor de escala, ângulo de rotação e translação.
 - posição e orientação do observador, definidas por dois pontos (olho e alvo) e um ângulo (rotação em z).
 - tipo de projecção e distância focal.
 - limites da window e viewport
 - variáveis internas com valores pré-calculados para optimização (factores de escala, matrizes).

- p3d_dados.h: declara as variáveis de estado compartilhadas por todos os módulos. Deve ser incluído em todos os módulos do pipeline 3D, excepto em p3d_dados.c.

- p3d_defaults.h: declara constantes usadas para inicialização dos parâmetros de visualização (função P3D_init)

- p3d_princ.c: contém as funções que podem ser chamadas pela aplicação.

- p3d_vis.c: contém as rotinas que desenhavam as linhas e polígonos, efectuando as transformações para visualização segundo os parâmetros contidos nas variáveis de estado (ver item 4 - Transformações). Possui rotinas de clipping diferentes para linhas e polígonos. As funções de desenho utilizam interface genérica para saída no dispositivo gráfico (ver "gráficos.c")

- p3d_vis.h: contém definições de constantes, macros e funções usadas no módulo p3d_vis.c

- p3d_util.c: contém funções matemáticas de uso geral.

- p3d_util.h: declara as funções do módulo p3d_util.c.

- p3d_calc.c: contém funções para cálculo de matrizes de transformação e factores de escala a partir dos parâmetros de visualização.

- gráficos.c: módulo que implementa as funções de acesso ao dispositivo gráfico:

- GR_init: inicializa o driver internamente (guarda identificadores da janela, contexto gráfico, etc, quando for este o caso)

- GR_color: programa a cor corrente

- GR_move: desloca a posição de desenho para um ponto do ecrã

- GR_line: desenha uma linha do ponto anterior ao ponto indicado.

Há um ficheiro para cada dispositivo, p3d_iris4d.c e p3d_X11.c, além de um ficheiro especial para passagem de parâmetros referentes ao contexto gráfico em que a aplicação está a correr.

6. Referências Bibliográficas

[Olabarriaga 87] Sílvia Olabarriaga. "SPA - Um sistema computacional para produção de animação". Porto Alegre, CPGCC-UFRGS, Brasil, 1987

[Olabarriaga 89] Sílvia Olabarriaga. "Proposta para descrição de malhas de polígonos (MESH)". Lisboa, INESC, 1989.

ANEXO 1

Descrição das Funções do Pipeline 3D

```
*m-----+
Contactar : Silvia Delgado Olabarriaga (Ext.220)
```

```
Funcoes :
```

```
P3D_init
P3D_set_transf
P3D_set_camera
P3D_set_ortho
P3D_set_viewport
P3D_draw_line
P3D_draw_face
```

```
Copyright 1989, INESC. All rights reserved.
-----*
```

```
/*-----+
| Tipo para armazenamento de um ponto em tres dimensoes |
| Deve ser usado para passagem de parametros para as   |
| funcoes do pipeline. (definida em pipe3d.h)           |
+-----*/
```

```
typedef struct {
    float    x,
            y,
            z;
} P3D_XYZ;
```

```
/*f-----+
| P3D_init
```

```
Accao : inicializa variaveis internas do pipeline com valores default e
calcula matrizes e escalas.
```

```
Transformacoes: escala = (1,1,1), rotacao = (0,0,0), transl.= (0,0,0)
```

```
Observador:      olho = (0,0,20), alvo = (0,0,0), angulo = 0
```

```
Projeccao:      perspectiva, com foco = 0.05
```

```
Window:         (-0.012, -0.017) a (0.012 a 0.017)
```

```
Viewport:       (0,0) a (1,1)
```

```
Chama a rotina de inicializacao de variaveis dependentes do dispositivo
```

```
Argumentos:
```

```
    param_disp = ponteiro p/ estrutura com parametros especificos
                  para acesso ao dispositivo grafico.
                  O formato da estrutura depende do dispositivo.
```

```
void P3D_init ( param_disp )
P3D_X11 * param_disp;
```

```
{
}
```

```
/*-----+
| Estrutura para representacao do ambiente no X11 |
| (--> definida em p3d_X11.h)                   |
+-----*/
```

```
typedef struct {
    Display *display;
    Window  window;
    GC      gc;
} P3D_X11;
```

```

/*f-----
| P3D_set_transf
+-----
Accao : Inicializa variaveis internas com os parametros para instancia-
        mento (escala, rotacao e translacao) e calcula matriz de transformacao
        Ordem das transformacoes: escala, rotacao e translacao.
Argumentos :
        scale = factor de escala (em tres eixos)
        rotate = angulo de rotacao (em tres eixos)
        translate = translacao (em tres eixos)
*/-----

```

```

void P3D_set_transf ( scale, rotate, translate )
P3D_XYZ scale;
P3D_XYZ rotate;
P3D_XYZ translate;
{
}

```

```

/*f-----
| P3D_set_camera
+-----
Accao : Posiciona o observador (olho, alvo e angulo) e inicializa variaveis
        internas para projeccao perspectiva (foco).
        O tamanho da window e' pre-definido para simular um visor (4X3).
        O plano da projeccao esta' em z=0 e a direccao da projeccao coincide
        com o eixo z.
Argumentos :
        eye = posicao do observador
        target = alvo da camera
        tilt = rotacao sobre o eixo z da camera
        focal = distancia focal (lente)
*/-----

```

```

void P3D_set_camera ( eye, target, tilt, focal )
P3D_XYZ eye;
P3D_XYZ target;
float tilt;
float focal;
{
}

```

```

/*f-----
| P3D_set_ortho
+-----
Accao : Posiciona o observador (olho, alvo e angulo) e inicializa variaveis
        para projeccao paralela. O tamanho da window e' determinado pelo pro-
        gramador, sendo esta a unica forma de controle do tamanho da imagem.
        O plano da projeccao esta' em z=0 e a direccao da projeccao coincide
        com o eixo z.
        OBS: a relacao de aspecto em relacao 'as dimensoes da viewport deve
        ser controlada para evitar distorcoes da imagem
Argumentos :
        eye = posicao do observador
        target = alvo da camera
        tilt = rotacao sobre o eixo z da camera
        low_x, low_y = canto inferior esquerdo da window
        up_x, up_y = canto superior direito da window
*/-----

```

```

void P3D_set_ortho ( eye, target, tilt, low_x, low_y, up_x, up_y )
P3D_XYZ eye;
P3D_XYZ target;
float tilt;
float low_x, low_y;

```

```
float up_x, up_y;
{
}
```

```
/*f-----
P3D_set_viewport
```

Accao : Modifica limites para desenho no ecran. Armazena os novos valores nas variaveis internas (em coordenadas de ecran) e recalcula factores de escala

Argumentos :

x_low, y_low = canto inferior esquerdo
x_up, y_up = canto superior direito

```
void P3D_set_viewport ( x_low, y_low, x_up, y_up )
int x_low, y_low;
int x_up, y_up;
{
}
```

```
/*f-----
P3D_draw_line
```

Accao : Desenha uma linha entre dois pontos do espaco, considerando a posicao e orientacao corrente do observador, tipo de projeccao, window e viewport.

Transformacoes:

- 1- escala, rotacao e translacao
- 2- para sistema de referencia do observador
- 3- recorte 3D de linha contra o plano da projeccao.
- 4- projeccao
- 5- recorte 2D de linha contra window
- 6- para coordenadas de ecran.

Argumentos :

color = cor da linha (indice da paleta)
p1 = ponteiro p/ ponto inicial da linha
p2 = ponteiro p/ ponto final da linha

```
void P3D_draw_line ( color, p1, p2 )
int color;
P3D_XYZ * p1;
P3D_XYZ * p2;
{
}
```

```
/*f-----
P3D_draw_face
```

Accao : Desenha o contorno de uma faceta determinada por uma lista de pontos do espaco. Considera a posicao e orientacao corrente do observador, tipo de projeccao, window e viewport.

Transformacoes:

- 1- escala, rotacao e translacao
- 2- para sistema de referencia do observador
- 3- recorte 3D de poligono contra o plano da projeccao.
- 4- projeccao
- 5- recorte 2D de poligono contra window
- 6- para coordenadas de ecran.

Argumentos :

color = cor da linha (indice da paleta)
n = numero de vertices da faceta
vertex = ponteiro para a lista de vertices


```
void P3D_draw_face ( color, n, vertex )
int color;
int n;
P3D_XYZ vertex[];
{
}
```

ANEXO 2

**Exemplo de utilização
em ambiente de X11**

(testado em Sun e Aviion)

```
/*m-----+
| Modulo: exemplo.c |
+-----+
```

```
Descricao : Programa para carregas malhas de poligonos no formato MESH e
            visualizar com a pipeline 3D.
```

```
Contactar : Silvia Delgado Olabbarriaga
```

```
Historia :
```

Data	Autor	Comentarios
14-Out-89	silvia	Versao Inicial
16-Out-89	silvia	com projeccao paralela e instanciamento
17-Out-89	silvia	para X11

```
Copyright 1989, INESC. All rights reserved.
+-----*
```

```
#include <math.h>
#include <ctype.h>
#include <X11/Xlib.h>
#include <pipe3d.h>
#include <p3d X11.h>
#include <mesh.h>
```

```
#define PERSPECTIVA 1
#define ORTOGONAL 2
```

```
/*-----+
| Variaveis globais ao programa todo |
+-----*/
```

```
static M_Mesh m;
```

```
static P3D_XYZ pos,
              alvo;
```

```
static struct {
    float xmin, ymin, zmin;
    float xmax, ymax, zmax;
} e;
```

```
static P3D_X11 pdisp;
```

```
/*f-----+
| main |
+-----+
| Accao : Fica em loop, a ler o nome do ficheiro e visualiza-lo pela camera.
| Para quando ler um nome "fim".
+-----*
```

```
main ()
{
    inic_graficos();
    while ( carrega() )
    {
        adapta();
        visualiza();
    }
}
```

```
/*f-----+
| inic_graficos |
+-----+
| Accao : Obtem limites da janela, programa pipeline da iris para 2D e
| inicializa pipeline 3D.
```

```

-----*/
static inic_graficos ( )
{
Window parent;
int screen;
int win_x, win_y;
int width, height;
XGCValues values;

pdisp.display = XOpenDisplay(NULL);
if (pdisp.display == NULL) {
printf("fatal error: can't open display\n");
exit(1);
}
screen = DefaultScreen(pdisp.display);
parent = RootWindow(pdisp.display, screen);
XMapWindow (pdisp.display, parent);
win_x = win_y = 0;
width = DisplayWidth(pdisp.display, screen);
height = DisplayHeight(pdisp.display, screen);
pdisp.window = XCreateWindow(
pdisp.display, parent, win_x, win_y, width, height, 0, 0,
CopyFromParent, CopyFromParent, 0, 0);
values.background = WhitePixel(pdisp.display, screen);
values.foreground = BlackPixel(pdisp.display, screen);
pdisp.gc = XCreateGC (pdisp.display, pdisp.window,
GCForeground | GCBackground, &values);
XSetWindowBackground (pdisp.display, pdisp.window,
BlackPixel(pdisp.display, screen));
XSetForeground (pdisp.display, pdisp.gc, WhitePixel(pdisp.display, screen));
XMapWindow (pdisp.display, pdisp.window);
XSynchronize(pdisp.display, 1);
XClearWindow( pdisp.display, pdisp.window);

P3D_init(&pdisp);
P3D_set_viewport( (int) win_x, (int) height-1, (int) width-1, (int) win_y );
}

```

```

/*f-----
| carrega
-----
| Accao : Pergunta nome do ficheiro e carrega a malha de poligonos. Fica
| em loop ate' conseguir carregar uma malha corretamente ou ler um nome
| nulo.
-----*/

```

```

static int carrega ( )
{
char nome[20];
M_Erro r;

if ( m != NULL )
M_free_mesh(m);
m = M_make_mesh();
if ( m == NULL )
{
printf("erro criacao da malha\n");
exit();
}
while (1)
{
printf("\nEntre nome do ficheiro: (fim) ");
scanf("%20s", nome);
if ( strcmp(nome, "fim") == 0 )
return(0);
}
}

```

```

if ( (r = M_load_mesh(nome, m)) == M_OK )
    return(I);
else
    printf("erro de carga (%d)\n", r);
}
}

```

```

/*f-----
| adapta
+-----
Accao : calcula raio da esfera que contem o objeto, a fim de permitir que
a posicao inicial da camera seja calculada corretamente.
Percorre todos os vertices para determinar os extremos do paralelepi-
pedo que envolve o objeto. Depois calcula a diagonal deste e determina
que este e' o diametro da esfera que contem o objeto.
+-----*/

```

```

static adapta ()
{
M_Vertex v;
void verif_env();
float diam;

v = M_get_vertex(m, 1); /* min e max = prim. vertice */
e.xmin = e.xmax = v->x;
e.ymin = e.ymax = v->y;
e.zmin = e.zmax = v->z;
M_for_all_vertex(m, NULL, verif_env); /* acha min, max */
e.xmax -= e.xmin; /* calcula tamanho */
e.ymax -= e.ymin;
e.zmax -= e.zmin;

diam = sqrt(e.xmax*e.xmax + e.ymax*e.ymax + e.zmax*e.zmax); /* calcula diagonal */
alvo.x = pos.x = e.xmin + e.xmax / 2.0; /* centro do objeto */
alvo.y = pos.y = e.ymin + e.ymax / 2.0;
alvo.z = e.zmin + e.zmax / 2.0;
pos.z = alvo.z + 3 * diam;
}

```

```

/*f-----
| verif_env
+-----
Accao : Verifica se um vertice esta' fora da envoltoria recebida como pa-
rametro. Se estiver, atualiza envoltoria para conter o vertice
Argumentos :
    e = descritor da envoltoria (minimo e maximo)
    v = ponteiro para vertice
+-----*/

```

```

static void verif_env ( lixo, v )
NODE *lixo;
M_Vertex v;
{
if ( e.xmin > v->x ) /* atualiza xmin */
    e.xmin = v->x;
else if ( e.xmax < v->x ) /* atualiza xmax */
    e.xmax = v->x;
if ( e.ymin > v->y ) /* atualiza ymin */
    e.ymin = v->y;
else if ( e.ymax < v->y ) /* atualiza ymax */
    e.ymax = v->y;
if ( e.zmin > v->z ) /* atualiza zmin */
    e.zmin = v->z;
else if ( e.zmax < v->z ) /* atualiza zmax */
    e.zmax = v->z;
}

```

```

* f -----+
  visualiza |
-----+
  Accao : Le parametros da camera e desenha a malha de poligonos |
-----+
*/

```

```

tatic visualiza ()
{
float   tilt;
float   focal;
float   low_x, low_y, up_x, up_y;
char    resp[10];
int     tipo;
P3D_XYZ trans, rot, escala;

tilt = 0.0;
low_x = 0.0; low_y = 0.0;
up_x = 0.0; up_y = 0.0;
tipo = PERSPECTIVA;
focal = 0.05;
escala.x = 1.0; escala.y = 1.0; escala.z = 1.0;
rot.x = 0.0; rot.y = 0.0; rot.z = 0.0;
trans.x = 0.0; trans.y = 0.0; trans.z = 0.0;

while (1)
{
printf("\n(E)ye (T)arget ti(L)t (F)ocal (W)indow");
printf("\ne(S)cala (R)otacao tra(N)slacao");
printf("\n(D)esenhar (A)pagar (O)utro ficheiro\n>");
scanf("%10s", resp);
switch ( toupper(resp[0]) )
{
case 'E' : printf("\nEntre posicao da camera: ");
            printf("(%g, %g, %g) ", pos.x, pos.y, pos.z);
            scanf("%f %f %f", &pos.x, &pos.y, &pos.z);
            break;
case 'T' : printf("\nEntre alvo da camera: ");
            printf("(%g, %g, %g) ", alvo.x, alvo.y, alvo.z);
            scanf("%f %f %f", &alvo.x, &alvo.y, &alvo.z);
            break;
case 'L' : printf("\nEntre angulo: ");
            printf("(%g) ", tilt);
            scanf("%f", &tilt);
            break;
case 'F' : printf("\nEntre distancia focal: ");
            printf("(%g) ", focal);
            scanf("%f", &focal);
            tipo = PERSPECTIVA;
            break;
case 'W' : printf("\nEntre limites da window: ");
            printf("(%g, %g, %g, %g) ", low_x, low_y,
                up_x, up_y);
            scanf("%f %f %f %f", &low_x, &low_y, &up_x, &up_y);
            tipo = ORTOGONAL;
            break;
case 'S' : printf("\nEntre factor de escala: ");
            printf("(%g, %g, %g) ", escala.x, escala.y, escala.z);
            scanf("%f %f %f", &escala.x, &escala.y, &escala.z);
            break;
case 'R' : printf("\nEntre angulo de rotacao: ");
            printf("(%g, %g, %g) ", rot.x, rot.y, rot.z);
            scanf("%f %f %f", &rot.x, &rot.y, &rot.z);
            break;
case 'N' : printf("\nEntre nova posicao: ");
            printf("(%g, %g, %g) ", trans.x, trans.y, trans.z);
            scanf("%f %f %f", &trans.x, &trans.y, &trans.z);

```

```

        break;
    case 'D' : P3D_set_transf( escala, rot, trans );
              if ( tipo == PERSPECTIVA )
                P3D_set_camera( pos, alvo, tilt, focal );
              else
                P3D_set_ortho(pos,alvo,tilt,low_x,low_y,up_x,up_y );
              wire_mesh();
              break;
    case 'A' : XClearWindow( pdisp.display, pdisp.window);
              break;
    case 'O' : return;
              }
    }
}

```

```

/*f-----+
| wire_mesh |
+-----+
| Accao : Desenha as arestas de uma malha de poligonos. |
+-----*

```

```

static wire_mesh ( )
{
    int wire_face();

    M_for_all_face(m, m, wire_face);
}

```

```

/*f-----+
| wire_face |
+-----+
| Accao : Desenha as arestas de uma face da malha de poligonos |
+-----*

```

```

static wire_face ( m, f )
M_Mesh m;
M_Face f;
{
    int i;
    P3D_XYZ *buffer;
    register M_Vertex v;

    buffer = (P3D_XYZ *) malloc( f->nedges * sizeof(P3D_XYZ) );
    for ( i = 0; i < f->nedges; i++ )
    {
        v = M_get_vertex(m, f->edges[i]);
        buffer[i].x = v->x;
        buffer[i].y = v->y;
        buffer[i].z = v->z;
    }
    P3D_draw_face( 1, f->nedges, buffer );
    free(buffer);
}

```

ANEXO 3

**Exemplo de utilização
em ambiente de iris 4D**

(testado em Cyber 910)


```

/*m-----
Modulo: ex2-iris4d.c
-----
Descricao : Programa para carregas malhas de poligonos no formato MESH e
            visualizar com a pipeline 3D.

Contactar : Silvia Delgado Olabarriaga

Historia :
    Data      Autor      Comentarios
    14-Out-89  silvia     Versao Inicial
    16-Out-89  silvia     com projeccao paralela e instanciamento

Copyright 1989, INESC. All rights reserved.
-----*/

```

```

#include <mesh.h>
#include <gl.h>
#include <device.h>
#include <math.h>
#include <pipe3d.h>

#define PERSPECTIVA 1
#define ORTOGONAL 2

```

```

static M_Mesh    m;

static P3D_XYZ   pos,
                alvo;

```

```

struct {
    Coord xmin, ymin, zmin;
    Coord xmax, ymax, zmax;
} e;

```

```

/*f-----
| main
|-----
| Accao : Fica em loop, a ler o nome do ficheiro e visualiza-lo pela camera.
|         Para quando ler um nome "fim".
|-----*/

```

```

main ()
{
    inic_graficos();
    while ( carrega() )
    {
        adapta();
        visualiza();
    }
}

```

```

/*f-----
| inic_graficos
|-----
| Accao : Obtem limites da janela, programa pipeline da iris para 2D e
|         inicializa pipeline 3D.
|-----*/

```

```

static inic_graficos ( )
{
    long window;
    long xleft, xright,

```

```
    ybottom, ytop;
P3D_XYZ pos, alvo;
```

```
/*-----+
| Abre a janela e inicializa pipeline da iris |
+-----*/
```

```
foreground();
keepaspect(4,3);
window = winopen("");
getorigin( &xleft, &ybottom );
getsize( &xright, &ytop );
xright += xleft;
ytop += ybottom;
ortho2( xleft, xright, ybottom, ytop );
reshapeviewport();
color(BLACK);
clear();

P3D_init();
P3D_set_viewport( (int) xleft, (int) ybottom, (int) xright, (int) ytop );
}
```

```
/*f-----+
| carrega
+-----+
| Accao : Pergunta nome do ficheiro e carrega a malha de poligonos. Fica
| em loop ate' conseguir carregar uma malha corretamente ou ler um nome
| nulo.
+-----*/
```

```
static int carrega ( )
{
    char nome[20];
    M_Error r;

    if ( m != NULL )
        M_free_mesh(m);
    m = M_make_mesh();
    if ( m == NULL )
    {
        printf("erro criacao da malha\n");
        exit();
    }
    while (1)
    {
        printf("\nEntre nome do ficheiro: (fim) ");
        scanf("%20s", nome);
        if ( strcmp(nome, "fim") == 0 )
            return(0);
        if ( (r = M_load_mesh(nome, m)) == M_OK )
            return(1);
        else
            printf("erro de carga (%d)\n", r);
    }
}
```

```
/*f-----+
| adapta
+-----+
| Accao : calcula raio da esfera que contem o objeto, a fim de permitir que
| a posicao inicial da camera seja calculada corretamente.
| Percorre todos os vertices para determinar os extremos do paralelepi-
| pedo que envolve o objeto. Depois calcula a diagonal deste e determina
| que este e' o diametro da esfera que contem o objeto.
+-----*/
```

```

static adapta ( )
{
M_Vertex v;
void verif_env();
float diam;

v = M_get_vertex(m, 1); /* min e max = prim. vertice */
e.xmin = e.xmax = v->x;
e.ymin = e.ymax = v->y;
e.zmin = e.zmax = v->z;
M_for_all_vertex(m, NULL, verif_env); /* acha min, max */
e.xmax -= e.xmin; /* calcula tamanho */
e.ymax -= e.ymin;
e.zmax -= e.zmin;

diam = sqrt(e.xmax*e.xmax + e.ymax*e.ymax + e.zmax*e.zmax); /* calcula diagonal */
alvo.x = pos.x = e.xmin + e.xmax / 2.0; /* centro do objeto */
alvo.y = pos.y = e.ymin + e.ymax / 2.0;
alvo.z = e.zmin + e.zmax / 2.0;
pos.z = alvo.z + 3 * diam;
}

```

```

/*f-----+
| verif_env
+-----+
|
| Accao : Verifica se um vertice esta' fora da envoltoria recebida como pa-
|          rametro. Se estiver, atualiza envoltoria para conter o vertice
| Argumentos :
|           e = descritor da envoltoria (minimo e maximo)
|           v = ponteiro para vertice
+-----+
*/

```

```

static void verif_env ( lixo, v )
NODE *lixo;
M_Vertex v;
{
if ( e.xmin > v->x ) /* atualiza xmin */
e.xmin = v->x;
else if ( e.xmax < v->x ) /* atualiza xmax */
e.xmax = v->x;
if ( e.ymin > v->y ) /* atualiza ymin */
e.ymin = v->y;
else if ( e.ymax < v->y ) /* atualiza ymax */
e.ymax = v->y;
if ( e.zmin > v->z ) /* atualiza zmin */
e.zmin = v->z;
else if ( e.zmax < v->z ) /* atualiza zmax */
e.zmax = v->z;
}

```

```

/*f-----+
| visualiza
+-----+
|
| Accao : Le parametros da camera e desenha a malha de poligonos
+-----+
*/

```

```

static visualiza ( )
{
float tilt;
float focal;
float low_x, low_y, up_x, up_y;
char resp[10];
int tipo;
P3D_XYZ trans, rot, escala;

tilt = 0.0;
low_x = 0.0; low_y = 0.0;

```

```

up_x = 0.0; up_y = 0.0;
tipo = PERSPECTIVA;
focal = 0.05;
escala.x = 1.0; escala.y = 1.0; escala.z = 1.0;
rot.x = 0.0; rot.y = 0.0; rot.z = 0.0;
trans.x = 0.0; trans.y = 0.0; trans.z = 0.0;

```

```
while (1)
```

```

{
printf("\n(E)ye (T)arget ti(L)t (F)ocal (W)indow");
printf("\ne(S)cala (R)otacao tra(N)slacao");
printf("\n(D)esenhar (A)pagar (O)utro ficheiro\n>");
scanf("%10s", resp);
switch ( toupper(resp[0]) )
    {
    case 'E' : printf("\nEntre posicao da camera: ");
                printf("(%g, %g, %g) ", pos.x, pos.y, pos.z);
                scanf("%f %f %f", &pos.x, &pos.y, &pos.z);
                break;
    case 'T' : printf("\nEntre alvo da camera: ");
                printf("(%g, %g, %g) ", alvo.x, alvo.y, alvo.z);
                scanf("%f %f %f", &alvo.x, &alvo.y, &alvo.z);
                break;
    case 'L' : printf("\nEntre angulo: ");
                printf("(%g) ", tilt);
                scanf("%f", &tilt);
                break;
    case 'F' : printf("\nEntre distancia focal: ");
                printf("(%g) ", focal);
                scanf("%f", &focal);
                tipo = PERSPECTIVA;
                break;
    case 'W' : printf("\nEntre limites da window: ");
                printf("(%g, %g, %g, %g) ", low_x, low_y,
                    up_x, up_y);
                scanf("%f %f %f %f", &low_x, &low_y, &up_x, &up_y);
                tipo = ORTOGONAL;
                break;
    case 'S' : printf("\nEntre factor de escala: ");
                printf("(%g, %g, %g) ", escala.x, escala.y, escala.z);
                scanf("%f %f %f", &escala.x, &escala.y, &escala.z);
                break;
    case 'R' : printf("\nEntre angulo de rotacao: ");
                printf("(%g, %g, %g) ", rot.x, rot.y, rot.z);
                scanf("%f %f %f", &rot.x, &rot.y, &rot.z);
                break;
    case 'N' : printf("\nEntre nova posicao: ");
                printf("(%g, %g, %g) ", trans.x, trans.y, trans.z);
                scanf("%f %f %f", &trans.x, &trans.y, &trans.z);
                break;
    case 'D' : P3D_set_transf( escala, rot, trans );
                if ( tipo == PERSPECTIVA )
                    P3D_set_camera( pos, alvo, tilt, focal );
                else
                    P3D_set_ortho(pos,alvo,tilt,low_x,low_y,up_x,up_y );
                wire_meSh();
                break;
    case 'A' : color(BLACK);
                clear();
                break;
    case 'O' : return;
    }
}
}

```

```
| wire_mesh |
```

```
+-----+  
| Accao : Desenha as arestas de uma malha de poligonos. |
```

```
+-----+  
static wire_mesh ( )  
{  
  int wire_face();  
  
  M_for_all_face(m, m, wire_face);  
}
```

```
/*f-----+  
| wire_face |
```

```
+-----+  
| Accao : Desenha as arestas de uma face da malha de poligonos |
```

```
+-----+  
static wire_face ( m, f )  
M_Mesh m;  
M_Face f;  
{  
  int i;  
  P3D_XYZ *buffer;  
  register M_Vertex v;  
  
  buffer = (P3D_XYZ *) malloc( f->nedges * sizeof(P3D_XYZ) );  
  for ( i = 0; i < f->nedges; i++ )  
  {  
    v = M_get_vertex(m, f->edges[i]);  
    buffer[i].x = v->x;  
    buffer[i].y = v->y;  
    buffer[i].z = v->z;  
  }  
  P3D_draw_face( WHITE, f->nedges, buffer );  
  free(buffer);  
}
```